





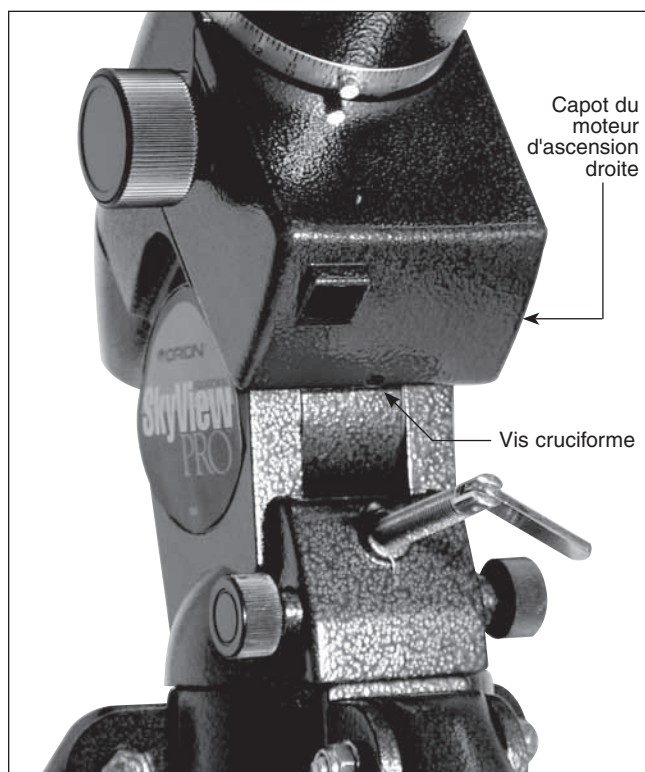
**Figure 1.** Le système SkyView Pro GoTo (les pièces de la nomenclature ne sont pas toutes représentées)

*Félicitations pour votre achat du système Orion Skyview Pro GoTo.* Le système GoTo ajoutera de l'intelligence à la puissance de votre monture équatoriale SkyView Pro. Une fois le système GoTo installé, il vous permet de localiser et de vous orienter automatiquement vers des milliers d'objets célestes à l'aide de la raquette de commande incluse. Vous pourrez observer des planètes, la Lune, des galaxies, des nébuleuses, des étoiles et des amas d'étoiles en appuyant sur un bouton. Vous découvrirez que l'utilisation de votre monture SkyView Pro GoTo vous offrira une toute nouvelle expérience astronomique qui va vous ouvrir de nouvelles portes dans l'exploration céleste.

Ces instructions vous aideront à installer et utiliser correctement le système SkyView Pro GoTo. Veuillez les lire attentivement avant de commencer. Il peut vous falloir plusieurs séances d'observation pour vous familiariser avec toutes les fonctionnalités du système SkyView Pro GoTo : gardez ce manuel à portée de main tandis que vous apprenez à maîtriser le fonctionnement de votre monture.

## 1. Nomenclature

Qté.	Description
1	Moteur de déclinaison GoTo
1	Moteur d'ascension droite GoTo
2	Engrenages en laiton avec vis à six pans creux de 2 mm
1	Boîtier de commande de moteur
1	Support de boîtier de commande de moteur
1	Raquette de commande GoTo
1	Câble de raquette de commande GoTo (spiralé, 76 cm)
1	Support de raquette de commande GoTo
1	Câble moteur (33 cm) : boîtier de commande de moteur à moteur d'ascension droite
1	Câble moteur (69 cm) : moteur d'ascension droite à moteur de déclinaison
1	Câble de raquette de commande à PC (15 m)
1	Câble d'alimentation 12 V CC
1	Capot du moteur de déclinaison
1	Capot du moteur d'ascension droite
1	Vis de fixation du moteur d'ascension droite (Longueur 40 mm)
1	Vis de fixation du moteur de déclinaison (Longueur 17 mm)
1	Vis cruciforme (longueur 10 mm)
2	Vis cruciforme (longueur 8 mm)
2	Rondelles plates, diamètre externe 10 mm
1	Rondelle de blocage, diamètre externe 9 mm
1	Clé hexagonale de 4 mm
1	Clé hexagonale de 2 mm
1	Tournevis cruciforme



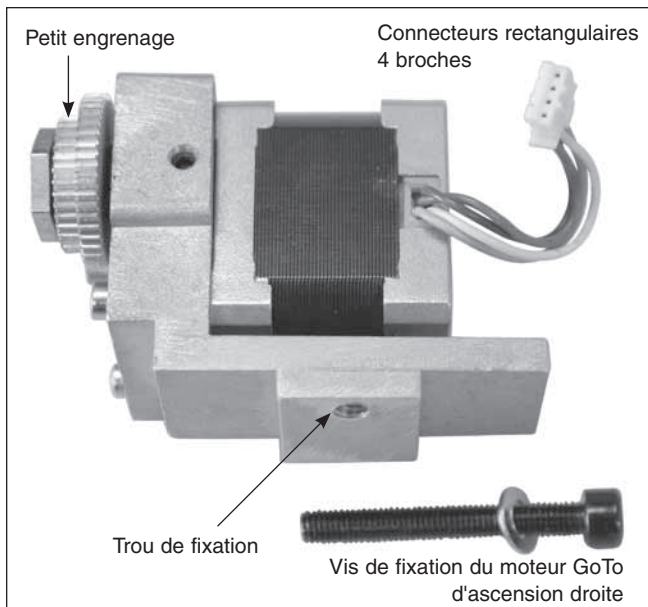
**Figure 2.** Le capot du moteur d'ascension droite

## 2. Installation

### Fixation du moteur d'ascension droite GoTo

Retirez le tube du télescope, le contrepois, et la barre de contrepois de la monture SkyView Pro avant de fixer les moteurs d'entraînement.

1. Retirez le capot du moteur d'ascension droite de la monture en desserrant la vis cruciforme en bas du capot (**Figure 2**). Retirez le couvercle de la monture en le faisant glisser.
2. Retirez le bouton de commande de ralenti de l'ascension droite (RA) de l'arbre à vis sans fin de RA. Le bouton de ralenti ne sera pas utilisable une fois que le système SkyView Pro GoTo a été installé. Tous les réglages de ralenti seront effectués en utilisant la raquette de commande GoTo.



**Figure 3.** L'ensemble moteur d'ascension droite GoTo

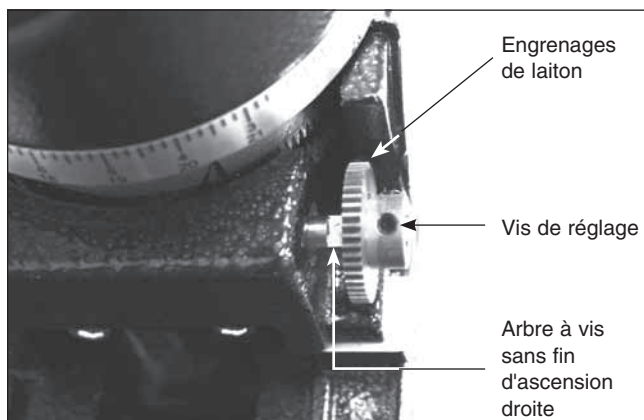
3. L'ensemble moteur d'ascension droite GoTo est identifié par le connecteur rectangulaire à 4 broches fixé sur le corps du moteur (**Figure 3**). Le moteur sera fixé à la monture par une longue vis d'assemblage à six pans creux de 40 mm qui passe par le trou arrière de la monture équatoriale, juste au-dessus du boulon arrière en L de réglage de la latitude (**Figure 4**). Il sera utile de retirer le boulon arrière en L de réglage de la latitude lors de l'installation du moteur d'ascension droite GoTo. Placez l'une des rondelles de 10 mm sur la vis de fixation du moteur d'ascension droite. Fixez la vis de fixation du moteur d'ascension droite au bout d'une clé hexagonale de 4 mm et poussez-la dans le trou à l'arrière de la monture équatoriale (**Figure 4**). Tenez le système d'entraînement d'ascension droite dans votre main de sorte que son trou fileté rencontre la vis lorsqu'elle arrive à l'autre extrémité du trou. Insérez la vis dans le trou fileté de l'ensemble moteur d'ascension droite jusqu'à ce qu'il soit stable, mais pas trop serré. Vous aurez besoin de faire de petits ajustements à la position du moteur dans les étapes suivantes.

4. Faites glisser l'extrémité dentée de l'un des petits engrenages en laiton sur l'arbre à vis sans fin comme sur la **Figure 5**. Faites tourner le petit engrenage en laiton de façon à ce que l'une des vis de réglage appuie contre la partie plate de l'arbre à vis sans fin d'ascension droite. Fixez le petit engrenage en laiton en serrant les vis avec la clé hexagonale de 2 mm incluse, mais ne serrez pas trop. Vous pourriez avoir à effectuer de petits ajustements à la position de l'engrenage dans l'étape suivante pour assurer un bon engagement de l'engrenage.

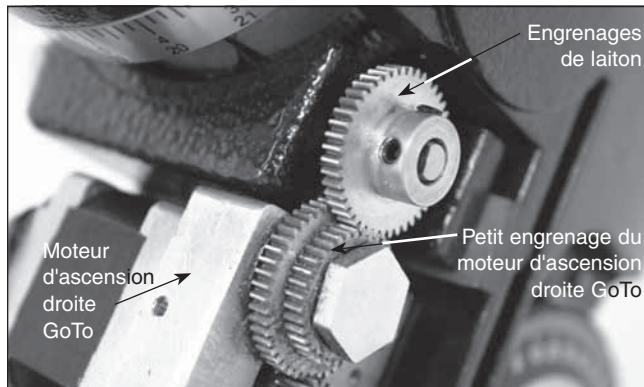
5. Assurez-vous que les dents du **petit** engrenage du moteur de la monture s'emboîtent correctement avec les dents de l'engrenage en laiton (**Figure 6**). Par ailleurs, assurez-vous que les engrenages n'appuient trop serré l'un contre l'autre. Vous pourriez avoir à ajuster la manière dont les



**Figure 4.** Fixation du moteur d'ascension droite GoTo

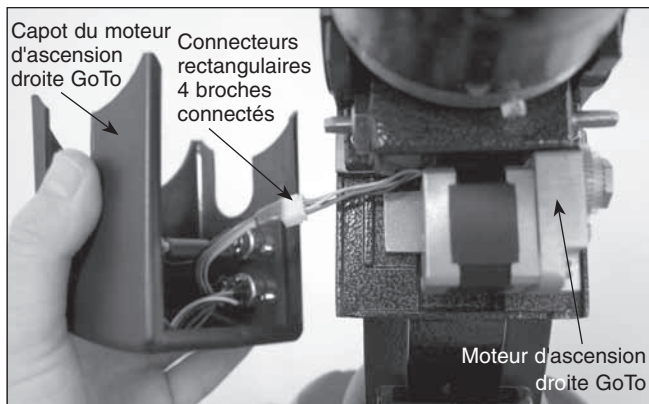


**Figure 5.** Orientation correcte des engrenages de laiton pour l'axe d'ascension droite

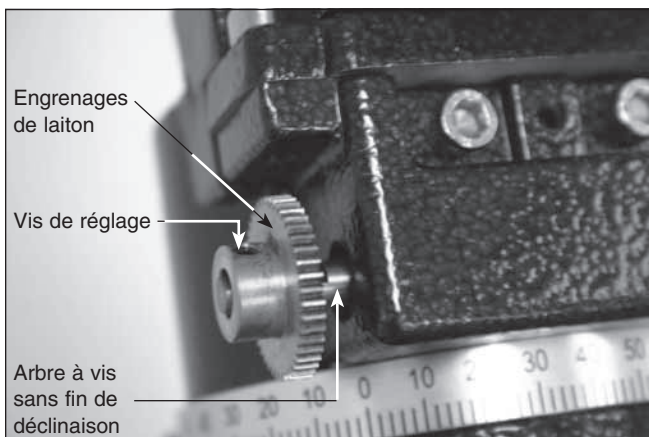


**Figure 6.** Engrenages correctement emboîtés (ascension droite)

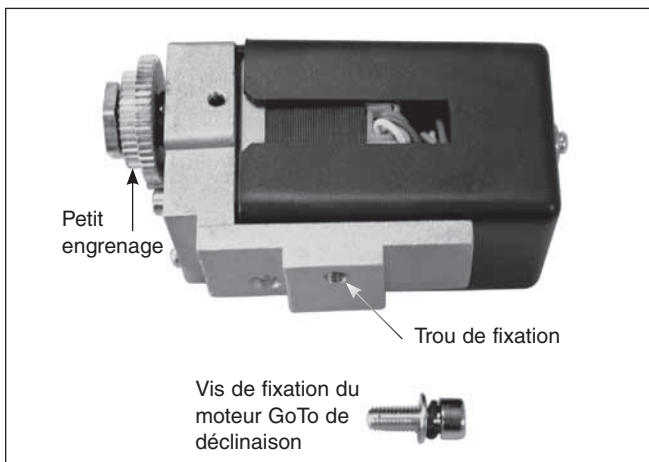
engrenages s'emboîtent en serrant ou en desserrant la vis d'assemblage à six pans creux utilisée pour fixer l'ensemble moteur d'ascension droite GoTo à la monture et/ou les petites vis de réglage sur l'engrenage de laiton. Si les engrenages ne sont pas emboîtés correctement ou sont trop serrés les uns contre les autres, le moteur d'entraînement ne suivra pas correctement, voire pas du tout. Ce processus de fixation est difficile, vous pouvez avoir besoin d'effectuer plusieurs ajustements avant que les engrenages ne s'emboîtent correctement.



**Figure 7.** Câblage du moteur d'ascension droite GoTo

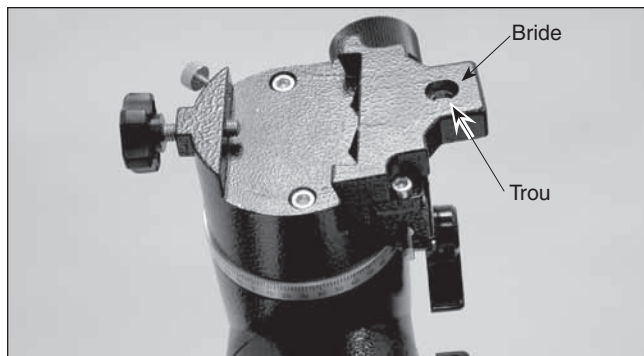


**Figure 8.** Orientation correcte des engrenages de laiton pour l'axe de déclinaison

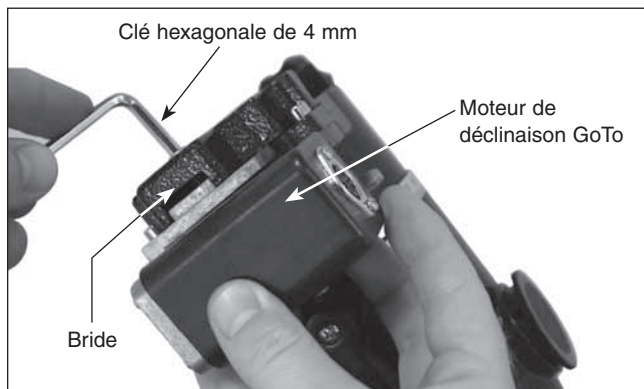


**Figure 9.** L'ensemble moteur de déclinaison GoTo

6. Retirez le capot du moteur d'ascension droite GoTo et maintenez-le près du moteur d'ascension droite GoTo installé. A l'intérieur du capot du moteur, vous verrez un ensemble de fils avec un connecteur à 4 broches rectangulaire blanc fixé. Branchez avec précaution le connecteur rectangulaire à 4 broches fixé au capot du moteur d'ascension droite GoTo au connecteur rectangulaire à 4 broches correspondant sur le moteur d'ascension droite GoTo. Une fois connecté, le câblage de



**Figure 10.** L'emplacement de la bride sur la monture



**Figure 11.** Fixation du moteur de déclinaison GoTo

votre moteur d'ascension droite GoTo devrait ressembler à la **Figure 7**.

*Remarque :* à l'intérieur du capot du moteur d'ascension droite GoTo vous trouverez un ensemble supplémentaire de fils reliés les uns aux autres par des connecteurs rectangulaires 5 broches. Assurez-vous que ces fils sont connectés avant de passer à l'étape 7.

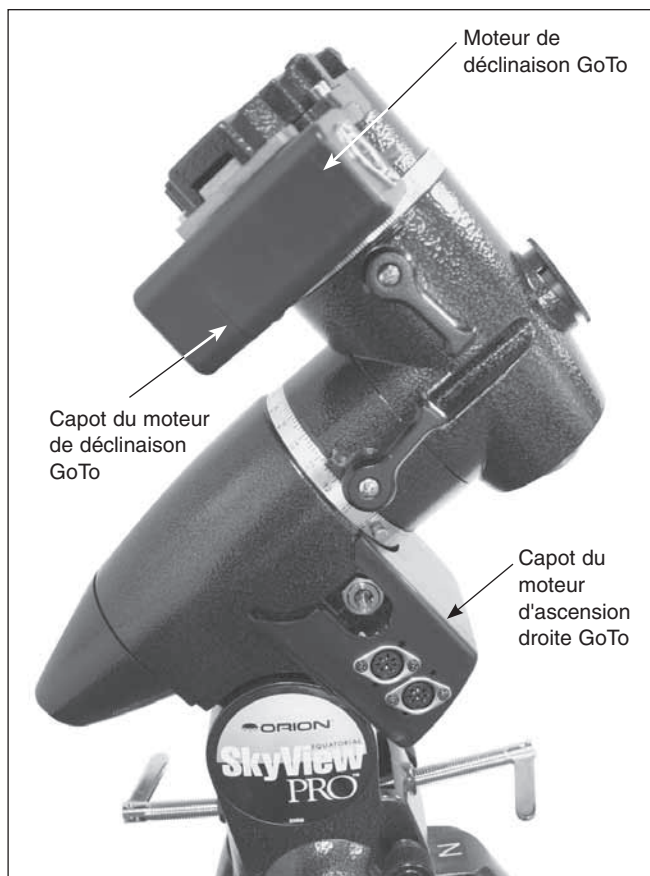
7. Une fois le connecteur rectangulaire fixé, vous pouvez installer et fixer le capot du moteur d'ascension droite GoTo avec la vis cruciforme de 10 mm. N'oubliez pas de réinstaller le boulon arrière en L de réglage de la latitude si vous l'avez retiré précédemment.

*Remarque :* Un petit paquet de graisse est fourni avec votre système SkyView Pro GoTo. Une fois que vous avez installé le moteur GoTo de telle sorte que les engrenages s'emboîtent correctement, vous pouvez appliquer une très petite quantité de la graisse incluse sur les engrenages emboîtés pour assurer un accouplement optimal des engrenages.

### Fixation du moteur de déclinaison GoTo

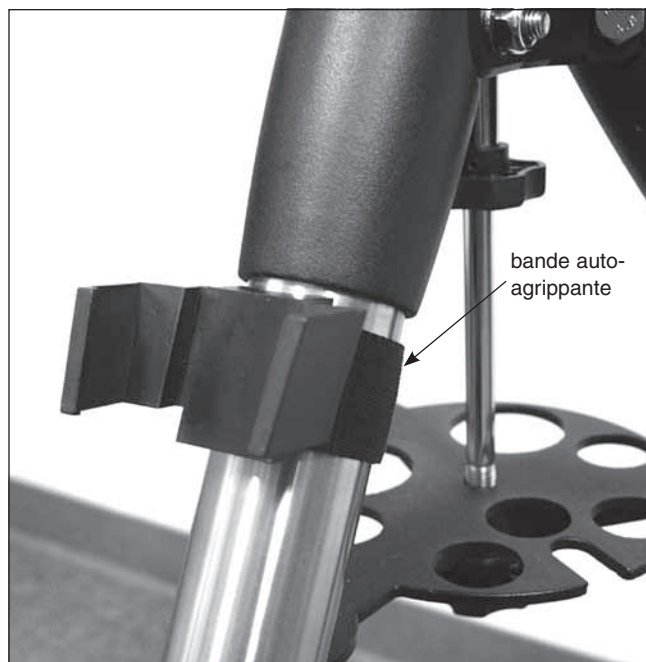
Avant de fixer le moteur de déclinaison GoTo, le tube du télescope doit être retiré de la monture équatoriale.

1. Retirez le bouton de commande du ralenti de la déclinaison de l'arbre à vis sans fin de déclinaison. Le bouton de ralenti ne sera pas utilisable une fois que le système SkyView Pro GoTo a été installé. Tous les réglages de ralenti seront effectués en utilisant la raquette de commande GoTo.



**Figure 12.** Moteurs GoTo installés

2. Faites glisser l'extrémité dentée du petit engrenage en laiton restant sur l'arbre à vis sans fin de déclinaison de votre monture SkyView Pro pour qu'elle ressemble à la **Figure 8**. Faites tourner le petit engrenage en laiton de façon à ce que l'une des vis de réglage appuie contre la partie plate de l'arbre à vis sans fin de déclinaison. Fixez le petit engrenage en laiton en serrant les vis avec la clé hexagonale de 2 mm incluse, mais ne serrez pas trop. Vous pourriez avoir à effectuer de petits ajustements à la position de l'engrenage dans l'étape suivante pour assurer un bon engagement de l'engrenage.
3. L'ensemble moteur de déclinaison GoTo est identifié par son corps noir et rectangulaire (**Figure 9**). Il est fixé à la monture équatoriale avec la vis de fixation du moteur de déclinaison GoTo qui passe par le trou de la bride en haut de la monture équatoriale (**Figure 10**). L'ensemble moteur doit être attaché de sorte qu'il soit orienté comme indiqué sur la **Figure 11**. Maintenez l'ensemble moteur de sorte que les trous filetés soient alignés avec le trou sur le dessus de la monture. Placez la rondelle de blocage et une rondelle plate sur la vis de fixation du moteur de déclinaison GoTo. Utilisez la clé hexagonale de 4 mm pour visser la vis de fixation dans le trou de fixation de l'ensemble moteur jusqu'à ce qu'il soit stable, mais pas trop serré.
4. Assurez-vous que les dents du **petit** engrenage de l'ensemble moteur de déclinaison GoTo s'emboîtent avec



**Figure 13.** Installation du support de la raquette de commande GoTo

l'engrenage de laiton. Par ailleurs, assurez-vous que les engrenages n'appuient trop serré l'un contre l'autre. Il est possible que vous deviez ajuster la manière dont les engrenages s'emboîtent en serrant ou en desserrant la vis d'assemblage à six pans creux utilisée pour fixer l'ensemble moteur de déclinaison GoTo à la monture et / ou les petites vis de réglage sur l'engrenage de laiton. Si les engrenages ne sont pas emboîtés correctement ou sont trop serrés les uns contre les autres, le moteur d'entraînement ne suivra pas correctement, voire pas du tout. Ce processus de fixation est difficile, vous pouvez avoir besoin d'effectuer plusieurs ajustements avant que les engrenages ne s'emboîtent correctement.

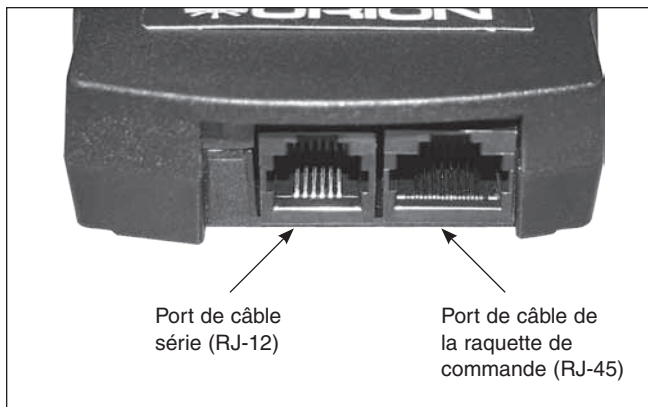
*Remarque : Un petit paquet de graisse est fourni avec votre système SkyView Pro GoTo. Une fois que vous avez installé le moteur GoTo de telle sorte que les engrenages s'emboîtent correctement, vous pouvez appliquer une très petite quantité de la graisse incluse sur les engrenages emboîtés pour assurer un accouplement optimal des engrenages.*

5. Une fois que l'engrenage et le moteur de déclinaison GoTo ont été installés et que les engrenages s'emboîtent correctement, vous pouvez installer et fixer le capot du moteur de déclinaison GoTo avec les deux vis cruciformes de 8 mm. Une fois que vous avez installé le moteur de déclinaison GoTo et le capot, votre monture devrait ressembler à la **Figure 12**.

#### **Fixation du boîtier de commande du moteur**

Une fois les deux moteurs GoTo installés, vous pouvez joindre et raccorder le boîtier de commande du moteur.

1. Fixez le support du boîtier de commande de moteur à la partie supérieure de l'un des montants du trépied SkyView Pro. Il est plus pratique de fixer le support sur le montant



**Figure 14.** Les ports de la raquette de commande GoTo

le plus proche du côté du capot du moteur d'ascension droite GoTo avec les deux prises circulaires à 8 broches.

2. Faites glisser le boîtier de commande de moteur dans le support du boîtier de commande de moteur.
3. Branchez une extrémité du câble moteur de 33 cm à la prise circulaire à 8 broches portant la mention "R.A. IN" (entrée ascension droite) sur le capot du moteur d'ascension droite GoTo.
4. Branchez l'autre extrémité du câble moteur de 33 cm à la prise circulaire à 8 broches sur le boîtier de commande de moteur.
5. Branchez une extrémité du câble moteur de 69 cm à la prise circulaire à 8 broches portant la mention "Dec. OUT" (sortie déclinaison) sur le capot du moteur d'ascension droite GoTo.
6. Branchez l'autre extrémité du câble moteur de 69 cm à la prise circulaire à 8 broches sur le moteur de déclinaison GoTo.

#### **Fixation de la raquette de commande GoTo**

1. Fixez le support de la raquette de commande incluse sur un pied du trépied au-dessus du plateau de support central du trépied en utilisant la bande auto-agrippante, comme représenté sur la **Figure 13**.
2. Le câble de la raquette de commande SkyView Pro GoTo est un câble spiralé de 76 cm avec des connecteurs modulaires (RJ-45) aux deux extrémités. Connectez une extrémité du câble spiralé à la prise modulaire sur le boîtier de commande de moteur portant la mention "Hand Controller" (raquette de commande).
3. Branchez l'autre extrémité du câble spiralé sur la prise modulaire de la raquette de commande (**Figure 14**).

Votre système SkyView Pro GoTo maintenant installé, et devrait ressembler à l'image sur la couverture du manuel. Vous pouvez maintenant allumer le système et utiliser les nombreuses fonctions de la raquette de commande GoTo.

## **3. La raquette de commande SynScan GoTo**

Une fois alignée, la raquette de commande GoTo et les moteurs internes à deux axes vous permettent de diriger automatiquement votre télescope monté SkyView Pro sur un objet spécifique, ou d'embarquer pour un voyage de découverte du ciel en appuyant simplement sur un bouton. Son menu convivial permet un suivi automatique de plus de 42 000 objets astronomiques. Même les astronomes inexpérimentés seront en mesure de maîtriser rapidement toute la gamme des fonctionnalités de la raquette de commande GoTo après quelques sessions d'observation.

Pour plus d'informations sur les caractéristiques et les fonctionnalités de la raquette de commande SynScan GoTo, consultez le manuel séparé de la raquette.

### **Mise sous tension du système SkyView Pro GoTo**

Le système SkyView Pro GoTo doit être alimenté par un dispositif d'alimentation fournissant un courant continu de 12<sup>o</sup>V CC (11 à 15 V) (pointe positive) d'un minimum de 2 ampères. Nous vous recommandons d'utiliser une batterie rechargeable portable, comme la Dynamo Pro disponible chez Orion, ou un adaptateur AC à 12 V CC avec un courant nominal de 2 ampères.

Si vous utilisez une batterie portable comme l'Orion Dynamo, utilisez le câble d'alimentation 12 V CC fourni avec votre monture (prise allume-cigare mâle à une extrémité, prise d'alimentation standard 12 V CC à l'autre) pour brancher la batterie 12 V CC sur la prise jack d'alimentation du boîtier de commande de moteur. Assurez-vous que le commutateur d'alimentation de la Dynamo est en position ON (marche) après le branchement. Puis, pour activer le système GoTo, appuyez simplement sur l'interrupteur sur le boîtier de commande de moteur de sorte qu'il se trouve sur la position "on" (marche).

---

## Garantie limitée d'un an

Ce produit d'Orion est garanti contre les défauts de matériel et de fabrication pour une période d'un an à partir de la date d'achat. Cette garantie est valable uniquement pour l'acheteur initial du télescope. Durant la période couverte par la garantie, Orion Telescopes & Binoculars s'engage à réparer ou à remplacer (à sa seule discrétion) tout instrument couvert par la garantie qui s'avérera être défectueux et dont le retour sera préaffranchi. Une preuve d'achat (comme une copie du ticket de caisse d'origine) est requise. Cette garantie est valable uniquement dans le pays d'achat.

Cette garantie ne s'applique pas si, selon Orion, l'instrument a subi un usage abusif, a été mal utilisé ou modifié, et ne couvre pas l'usure associée à une utilisation normale. Cette garantie vous confère des droits légaux spécifiques. Elle ne vise pas à supprimer ou à restreindre vos autres droits légaux en vertu des lois locales en matière de consommation ; les droits légaux des consommateurs en vertu des lois étatiques ou nationales régissant la vente de biens de consommation demeurent pleinement applicables.

Pour de plus amples informations sur la garantie, veuillez consulter le site Internet [www.OrionTelescopes.com/warranty](http://www.OrionTelescopes.com/warranty).

Orion Telescopes & Binoculars

Siège : 89 Hangar Way, Watsonville, CA 95076, États-Unis

Service client : [www.OrionTelescopes.com/contactus](http://www.OrionTelescopes.com/contactus)

Copyright © 2014 Orion Telescopes & Binoculars

Tous droits réservés. Aucune partie de ces instructions ou de leur contenu ne peut être reproduite, copiée, modifiée ou adaptée sans le consentement écrit préalable d'Orion Telescopes & Binoculars.